

שיטות נומריות לפתרון משוואה
דיפרנציאלית

שיטת Euler

- **Leonhard Euler**

- **Born 15 :April 1707 in Basel,
Switzerland**

- Died 18 :Sept 1783 in St
Petersburg, Russia**



הבעיה

נתונה משוואה דיפרנציאלית עם תנאי התחלתי

$$\begin{cases} y' = f(t, y) \\ y(t_0) = y_0 \end{cases}$$

כאשר הנקודה (t_0, y_0) נתונה.
אם אי אפשר לפתור את הבעיה בשיטה אנליטית,
נחפש קירוב של הפתרון.

תאור שיטת אוילר - 1

- בוחרים "צעד" המסומן ב- h או ב- Δt .
- מגדירים סדרה של ערכים של המשתנה t :

$$t_1 = t_0 + \Delta t$$

$$t_2 = t_1 + \Delta t = t_0 + 2\Delta t$$

$$t_3 = t_2 + \Delta t = t_0 + 3\Delta t$$

⋮

$$t_n = t_{n-1} + \Delta t = t_0 + n\Delta t$$

תאור שיטת אוילר – 2

- מחשבים את שיפוע המשיק לגרף הפתרון בעזרת המשוואה הדיפרנציאלית עצמה.

- לדגומא: כאשר $t = t_0$ שיפוע המשיק הוא

$$f(t_0, y(t_0)) = f(t_0, y_0)$$

- משוואת המשיק בנקודה (t_0, y_0) :

$$y - y_0 = f(t_0, y_0)(t - t_0)$$

דהיינו

$$y = f(t_0, y_0)(t - t_0) + y_0$$

תאור שיטת אוילר – 3

- משתמשים בישר בישר הזה כדי לחשב קירוב של הערך של y כאשר $t = t_1$:

$$y_1 = f(t_0, y_0)(t_1 - t_0) + y_0 = y_0 + f(t_0, y_0) \cdot \Delta t$$

- באותה שיטה ובעזרת הנקודה (t_1, y_1) מחשבים שיעורים של נקודה נוספת:

$$y_2 = y_1 + f(t_1, y_1) \cdot \Delta t$$

- וכן הלאה. נוסחת האינדוקציה המתקבלת היא:

$$y_n = y_{n-1} + f(t_{n-1}, y_{n-1}) \cdot \Delta t$$

שיטת אוילר – סיכום

– גודל הצעד הנבחר: Δt

הנקודה (t_n, y_n) מתקבלת מהנקודה (t_{n-1}, y_{n-1})
ע"י הנוסחה הבאה:

$$t_n = t_{n-1} + \Delta t$$

$$y_n = y_{n-1} + f(t_{n-1}, y_{n-1}) \cdot \Delta t$$

דוגמא 1

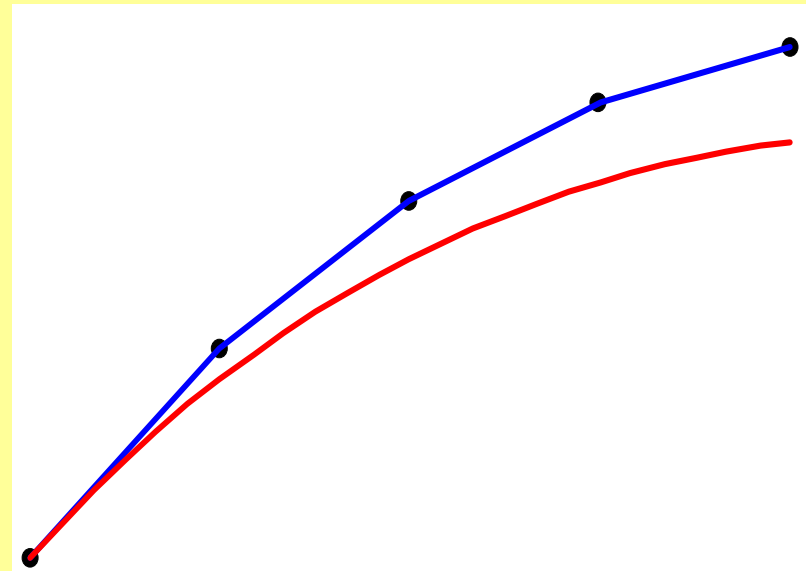
נתונות הנקודה $(-5, -155)$ והנגזרת של

• $y'(t) = 3t^2$ הפונקציה המבוקשת

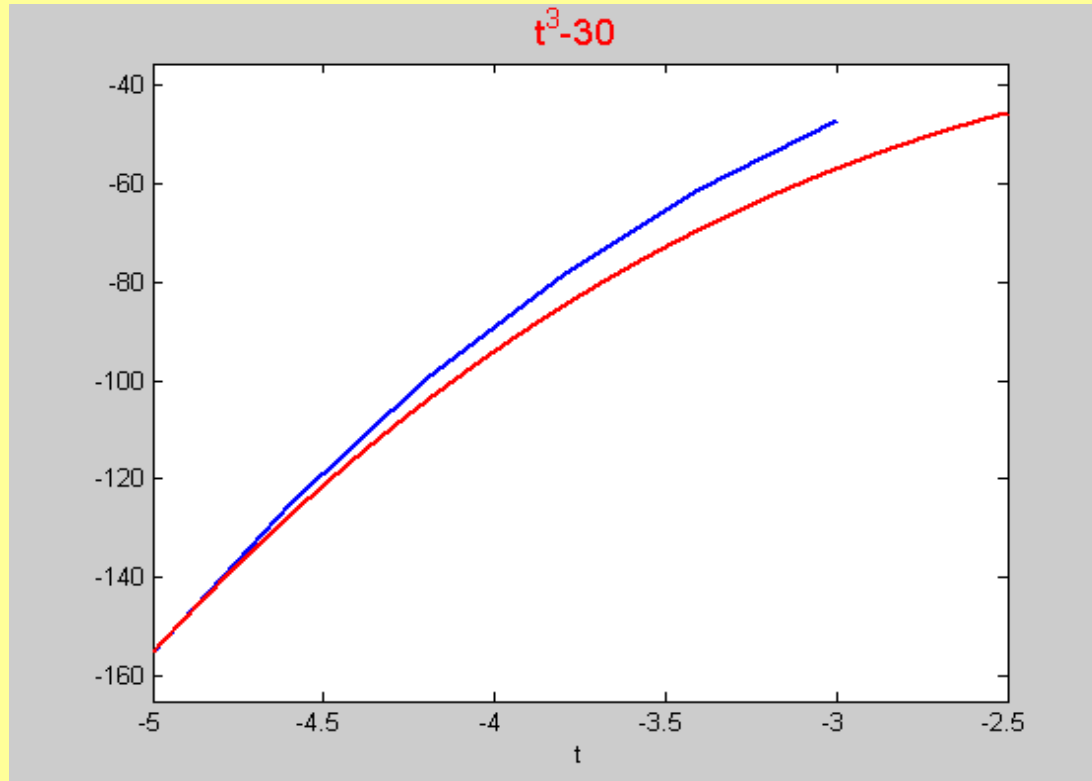
שרטטי את גרף הפונקציה המוגדרת ע"י

$$y(t) = t^3 - 30$$

*Hint: follow your
nose!!*



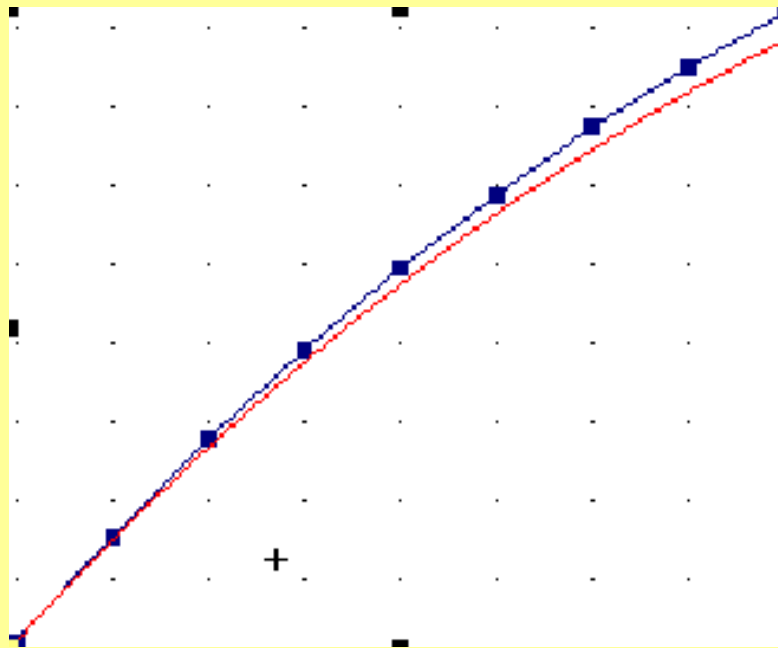
דוגמא 1 - המשך



איך ניתן לשפר את הקירוב?

Improved Euler's method

$t = -5; -4.8; -4.6; \dots\dots\dots$



The algorithm: $y_{n+1} = y_n + \Delta t \cdot f'(t_n)$

$$\frac{dy}{dt} = f(t, y), \quad y(t_0) = y_0$$

 t_0 y_0

$t_1 = t_0 + \Delta t$

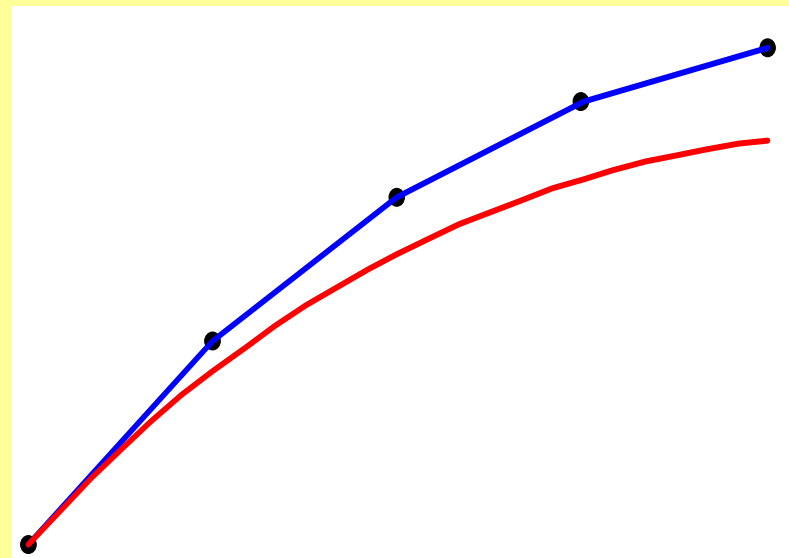
 y_1

$t_2 = t_1 + \Delta t$

 y_2

.....

$t_{k+1} = t_k + \Delta t$

 y_{k+1} 

שיטת אוילר משופרת

- משתמשים ב"שיפוע ממוצע" על כל קטע
- בעזרת הקירוב ע"י המשיק מחשבים קירוב של y כאשר $t = t_1$ והוא יסומן עכשיו ב- y_1^*
- $$y_1^* = y_0 + f(t_0, y_0) \cdot \Delta t$$
- מחשבים את הממוצע של השיפועים

$$\frac{1}{2} (f(t_0, y_0) + f(t_1, y_1^*))$$

ההיינו $f(t_1, y_1^*)$ ו- $f(t_0, y_0)$

- משוואת הישר דרך (t_0, y_0) עם השיפוע הזה:

$$y = \frac{1}{2} (f(t_0, y_0) + f(t_1, y_1^*)) (t - t_0) + y_0$$

שיטת אוילר משופרת - המשך

- כאשר $t = t_1$ קירוב של y נתון ע"י

$$y_1 = \frac{1}{2} (f(t_0, y_0) + f(t_1, y_1^*)) (t - t_0) + y_0$$

- וכן הלאה. הנוסחאות הכלליות הן:

$$y_n^* = f(t_{n-1}, y_{n-1}) \cdot \Delta t + y_{n-1}$$

$$y_n = \frac{1}{2} (f(t_{n-1}, y_{n-1}) + f(t_n, y_n^*)) \Delta t + y_{n-1}$$

דוגמא 2

$$\frac{dy}{dt} = 2y - 1, \quad y(0) = 1$$

```
f=inline('2*y-1','t','y')
```

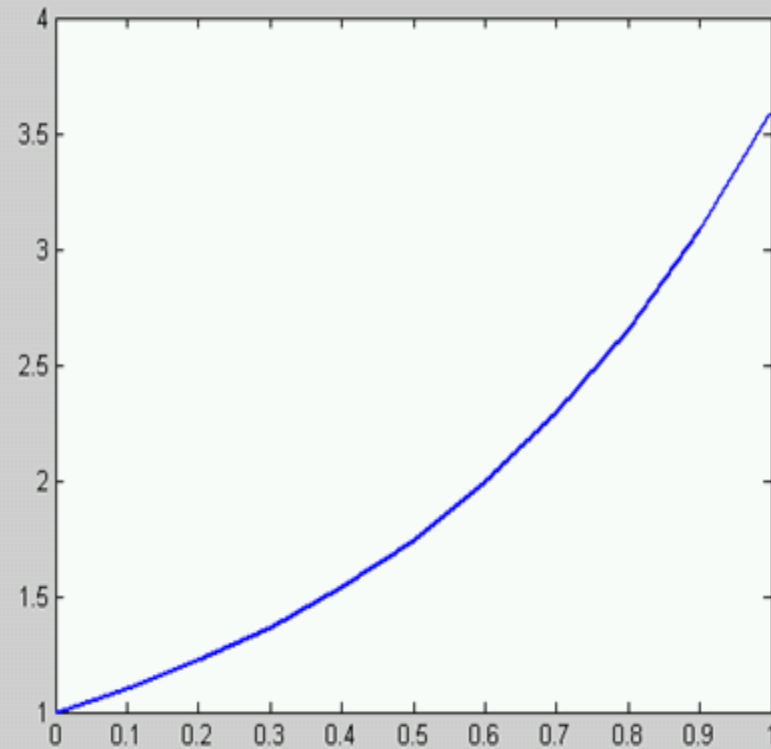
```
[t, y]=myeuler(f, 0, 1, 1, 10)
```

דוגמא 2 - המשך

y =

1.0000
1.1000
1.2200
1.3640
1.5368
1.7442
1.9930
2.2916
2.6499
3.0799
3.5959

plot(t, y)



דוגמא 3

• הבעיה:

$$\frac{dy}{dt} = -2t y^2, \quad y(0) = 1$$

• המשוואה פרידה – הפתרון נתון ע"י הנוסחה הבאה

$$y(t) = \frac{1}{1+t^2}$$

דוגמא 3 – המשך (4 צעדים)

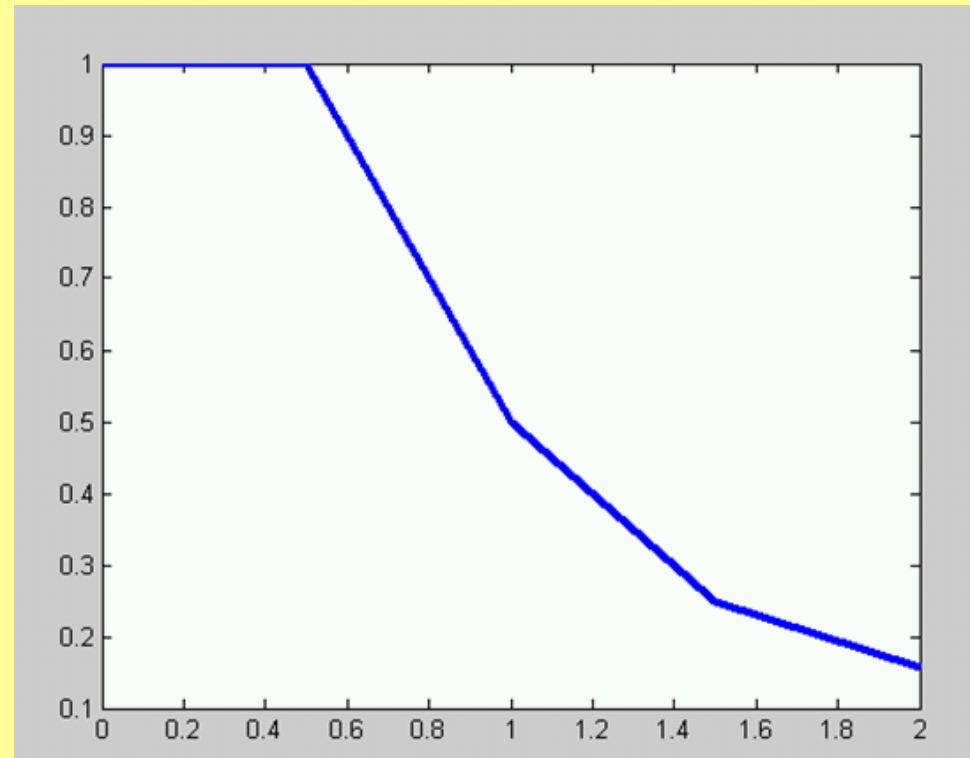
$$\Delta t = \frac{2}{4} = 0.5$$

• שיטת אוילר עבור $0 \leq t \leq 2$ -

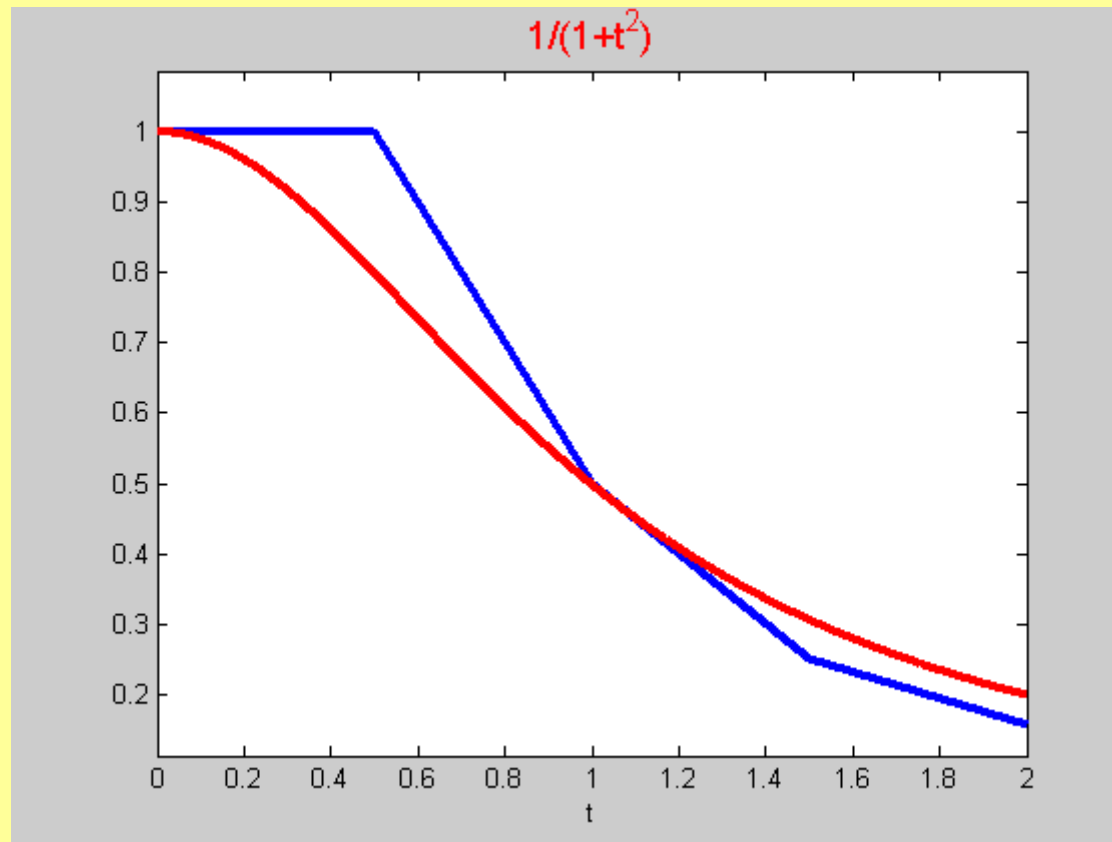
•

t=
0
0.5000
1.0000
1.5000
2.0000

y=
1.0000
1.0000
0.5000
0.2500
0.1563



דוגמא 3 – המשך (השוואה בין הגרפים)



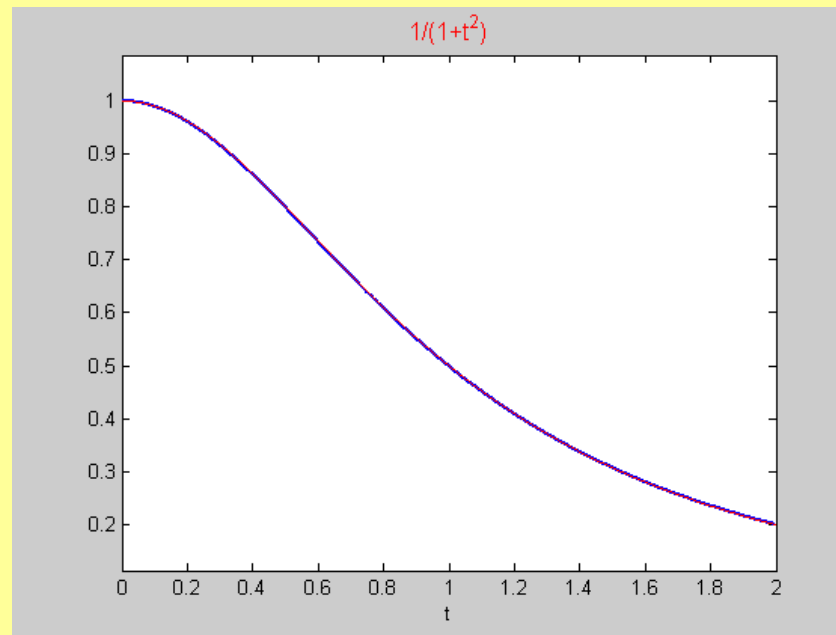
דוגמא 3 עוד פעם (2000 צעדים)

$$\Delta t = 0.001$$

$$n = \frac{2}{0.001} = 2000$$

$$y(2) = 0.2$$

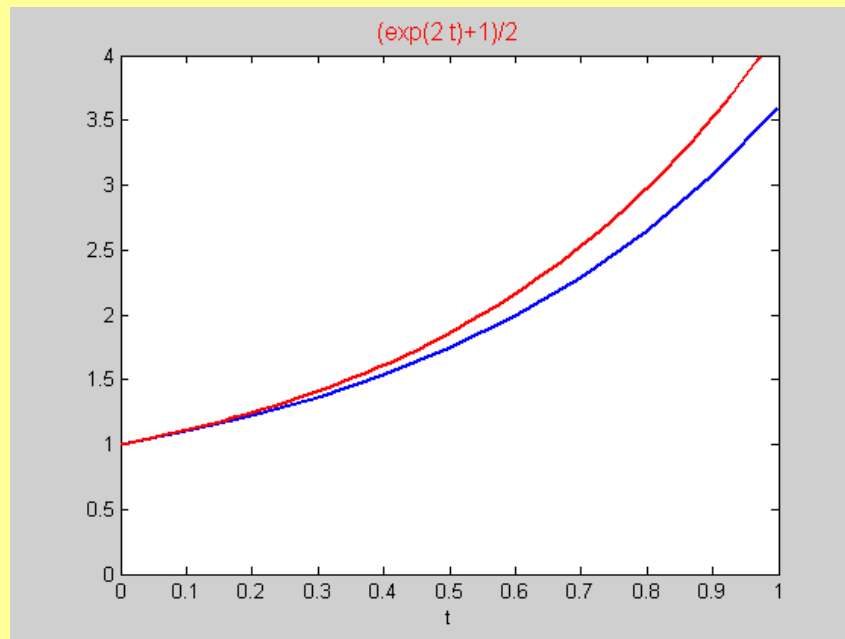
$$y_{2000} = 0.1999$$



דוגמא 4

hold on

```
ezplot('(exp(2*t)+1)/2'); axis ([0 1 0 4])
```



$$y(1) = \frac{e^2 + 1}{2} \approx 4.195$$

$$y_{10} = 3.5959$$

תודה רבה על ההקשבה